

『電験2種二次試験これだけシリーズ これだけ機械・制御－計算編－』正誤表

改訂第1版第3刷

改訂第1版第2刷

改訂第1版第1刷

新たに判明しました正誤は、小社ホームページに掲載させていただきます。
下記 URL にアクセスして「キーワード検索」に書名を入力し、詳細ページでご確認
ください。

<https://www.denkishoin.co.jp/>

『電験2種二次試験これだけシリーズ これだけ機械・制御 -計算編-』正誤表

ISBN : 978-4-485-10065-3

版刷 : 改訂第1版第2刷

発行日 : 2024年9月13日

正誤表作成日 : 2024年12月18日

ページ	箇所	誤	正
204	下から 5行目	$= \frac{\dots + \{(sr_1 + r_2')^2 + \dots\}}{\dots} \ast$	$= \frac{\dots \times \{(sr_1 + r_2')^2 + \dots\}}{\dots} \ast$
	下から 3行目	(誤) $\ast\ast \frac{\dots \{2(sr_1 + r_2')^2 r_1 + 2s(x_1 + x_2')\}}{\dots}$	(正) $\ast\ast \frac{\dots \{2(sr_1 + r_2')^2 r_1 + 2s(x_1 + x_2')^2\}}{\dots}$
312	最下行	$\eta_M = \frac{V + \left(\frac{W}{I} + RI\right)}{V} = \dots$	$\eta_M = \frac{V - \left(\frac{W}{I} + RI\right)}{V} = \dots$
354	4行目	$= \frac{2E_m I_d}{\sqrt{2} \cos \alpha} = \frac{E_m}{\sqrt{2} I_d}$	$= \frac{2E_m I_d}{\pi \cos \alpha} = \frac{E_m}{\sqrt{2} I_d}$
360	6行目	$= \frac{P}{2\pi} \frac{N}{60}$ を求める.	$= \frac{P}{2\pi} \frac{N}{60}$ を求める.

『電験2種二次試験これだけシリーズ これだけ機械・制御 -計算編-』正誤表

ISBN : 978-4-485-10065-3

版別 : 改訂第1版第2刷

発行日 : 2021年10月7日

正誤表作成日 : 2024年12月18日

ページ	箇所	誤	正
3	第1表	$F(t)$	$F(s)$
72	下から2行目	$A = \dots = \frac{100}{s+1} \Big _{s=0} = 1$	$A = \dots = \frac{1}{s+1} \Big _{s=0} = 1$
	下から1行目	$B = sY(s) \Big _{s=0} = \dots$	$B = sY(s) - \frac{1}{s} \Big _{s=0} = \dots$ (赤字を追加)
91	10行目	$= \frac{10 \times (-j0.125) \times 10}{(0.125 \times 20)^2} =$	$= \frac{10 \times (-j0.125) \times 20}{(0.125 \times 20)^2} =$
100	下から4行目	第1図のように	第1図のように (赤字を追加)
160	下から4行目	遅れ率 $\cos \theta = 0.8$	遅れ力率 $\cos \theta = 0.8$ (赤字を追加)
164	やさしい解説2行目	\dot{I}_1, \dot{I}_2 すると,	\dot{I}_1, \dot{I}_2 とすると, (赤字を追加)
172	11行目	百分率抵抗を p , 百分率リアクタンスを q とすると,	百分率抵抗降下を p , 百分率リアクタンス降下を q とすると, (赤字を追加)
190	1行目	R' : 出力抵抗 [Ω]	削除
	最下行	最下行の下に追加	R' : 出力抵抗 [Ω]
191	やさしい解説2行目	二次銅損 P_{c2} とし,	二次銅損を P_{c2} とし, (赤字を追加)
193	3行目	$T = T'$	$T = T' \quad I_2 = I_2'$ (赤字を追加)
204	下から5行目	$= \frac{\dots + \{(sr_1 + r_2')^2 + \dots\}}{\dots} \ast$	$= \frac{\dots \times \{(sr_1 + r_2')^2 + \dots\}}{\dots} \ast$
	下から3行目	(誤) $\ast\ast \frac{\dots \{2(sr_1 + r_2')^2 r_1 + 2s(x_1 + x_2')\}}{\dots}$	
		(正) $\ast\ast \frac{\dots \{2(sr_1 + r_2')^2 r_1 + 2s(x_1 + x_2')^2\}}{\dots}$	
207	10行目	$= \frac{200}{\sqrt{3}} \times (5.1 - j0.7)$	$= \frac{200}{\sqrt{3}} \times (5.1 - j0.7)$ (赤字を削除)

ページ	箇所	誤	正
312	最下行	$\eta_M = \frac{V + \left(\frac{W}{I} + RI\right)}{V} = \dots$	$\eta_M = \frac{V - \left(\frac{W}{I} + RI\right)}{V} = \dots$
354	4行目	$= \frac{\frac{2E_m I_d}{\sqrt{2}} \cos \alpha}{\frac{E_m}{\sqrt{2}} I_d} =$	$= \frac{\frac{2E_m I_d}{\pi} \cos \alpha}{\frac{E_m}{\sqrt{2}} I_d} =$
360	6行目	$= \frac{P}{2\pi} \frac{N}{60} \text{を求める.}$	$= \frac{P}{2\pi} \frac{N}{60} \text{を求める.}$

『電験2種二次試験これだけシリーズ これだけ機械・制御 -計算編-』正誤表

ISBN : 978-4-485-10065-3

版刷 : 改訂第1版第1刷

発行日 : 2021年11月20日

正誤表作成日 : 2024年12月18日

ページ	箇所	誤	正
3	第1表	$F(t)$	$F(s)$
59	下から 1行目	$T = \frac{1}{12}s$ とし,	$T = \frac{1}{12}$ とし, (赤字を削除)
61	6行目	$1 + K_2 = 25\omega_n$	$1 + K_2 = 2\zeta\omega_n$
72	下から 2行目	$A = \dots = \frac{100}{s+1} \Big _{s=0} = 1$	$A = \dots = \frac{1}{s+1} \Big _{s=0} = 1$
	下から 1行目	$B = sY(s) \Big _{s=0} = \dots$	$B = sY(s) - \frac{1}{s} \Big _{s=0} = \dots$ (赤字を追加)
73	2行目	$C = (s+1)Y(s) \Big _{s=-1} = =$	$C = (s+1)Y(s) \Big _{s=-1} =$ (赤字を削除)
91	10行目	$= \frac{10 \times (-j0.125) \times 10}{(0.125 \times 20)^2} =$	$= \frac{10 \times (-j0.125) \times 20}{(0.125 \times 20)^2} =$
100	下から 4行目	第1図のように	第1図のように (赤字を追加)
147	第12図(b)	\dot{I}_{20}	\dot{I}_{2o} (ゼロをオーに変更)
	下から 6行目	$ \dot{I}_{20} \ll$	$ \dot{I}_{2o} \ll$ (ゼロをオーに変更)
152	8行目	$= \frac{4150}{44.45^2} =$	$= \frac{4150}{45.45^2} =$
160	下から 8行目	p, g を求める.	p, q を求める.
	下から 4行目	遅れ率 $\cos \theta = 0.8$	遅れ力率 $\cos \theta = 0.8$ (赤字を追加)
164	やさしい解説 2行目	\dot{I}_1, \dot{I}_2 すると,	\dot{I}_1, \dot{I}_2 とすると, (赤字を追加)
172	11行目	百分率抵抗を p , 百分率リアクタンスを q とすると,	百分率抵抗降下を p , 百分率リアクタンス降下を q とすると, (赤字を追加)
184	4行目	$= I_{g0} - jI_{b0}$	$= I_{g0} - jI_{b0}$ (オーをゼロに変更)
	6行目	$P_i = V_{1n} \cdot I_{g0} =$	$P_i = V_{1n} \cdot I_{g0} =$ (オーをゼロに変更)
190	1行目	R' : 出力抵抗 $[\Omega]$	削除
	最下行	最下行の下に追加	R' : 出力抵抗 $[\Omega]$

ページ	箇所	誤	正
191	やさしい解説 2行目	二次銅損 P_{c2} とし、	二次銅損 を P_{c2} とし、 (赤字を追加)
193	3行目	$T = T'$	$T = T'$ $I_2 = I_2'$ (赤字を追加)
204	下から 5行目	$= \frac{\dots + \{(sr_1 + r_2')^2 + \dots\}}{\dots} \ast$	$= \frac{\dots \times \{(sr_1 + r_2')^2 + \dots\}}{\dots} \ast$
	下から 3行目	(誤) $\ast\ast \frac{\dots \{2(sr_1 + r_2')^2 r_1 + 2s(x_1 + x_2')\}}{\dots}$	(正) $\ast\ast \frac{\dots \{2(sr_1 + r_2')^2 r_1 + 2s(x_1 + x_2')^2\}}{\dots}$
207	10行目	$= \frac{200}{\sqrt{3}} \times (5.1 - j0.7)$	$= \frac{200}{\sqrt{3}} \times (5.1 - j0.7)$ (赤字を削除)
312	最下行	$\eta_M = \frac{V + \left(\frac{W}{I} + RI\right)}{V} = \dots$	$\eta_M = \frac{V - \left(\frac{W}{I} + RI\right)}{V} = \dots$
354	4行目	$= \frac{2E_m I_d \cos \alpha}{\sqrt{2} \frac{E_m}{\sqrt{2}} I_d} =$	$= \frac{2E_m I_d \cos \alpha}{\frac{\pi}{\sqrt{2}} \frac{E_m}{\sqrt{2}} I_d} =$
360	6行目	$= \frac{P}{2\pi} \frac{N}{60}$ を求める.	$= \frac{P}{2\pi} \frac{N}{60}$ を求める.